

# 高维传染病模型的Lyapunov函数构造

栾培译, 李 静

临沂大学数学与统计学院, 山东 临沂  
Email: slyphna@163.com

收稿日期: 2020年11月21日; 录用日期: 2020年12月20日; 发布日期: 2020年12月28日

---

## 摘 要

本文主要研究几类传染病模型如SIR, SIRS, SIS和SEIR模型的Lyapunov函数构造方法, 从而获得传染病模型全局稳定性的结论。

## 关键词

Lyapunov函数, 传染病模型, 地方病平衡点, 全局稳定性

---

# Lyapunov Functions for Higher-Dimensional Epidemiological Models

Peiyi Luan, Jing Li

College of Mathematics and Statistics, Linyi University, Linyi Shandong  
Email: slyphna@163.com

Received: Nov. 21<sup>st</sup>, 2020; accepted: Dec. 20<sup>th</sup>, 2020; published: Dec. 28<sup>th</sup>, 2020

---

## Abstract

Lyapunov functions for classical epidemiological models are introduced such as SIR, SIRS, SIS and SEIR. Global stability of some epidemiological models is also established.

## Keywords

Lyapunov Function, Epidemiological Models, Endemic Equilibrium State, Global Stability

---

Copyright © 2020 by author(s) and Hans Publishers Inc.

This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY 4.0).

<http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/>



Open Access

## 1. 引言

动力系统的全局稳定性判断并不容易, 最常用的方法就是直接构造函数[1]。但是, 构造过程中需要具有特殊性质的辅助函数, 也就是说, Lyapunov 函数并不容易寻找, 本文我们将集中探讨几类传染病模型的 Lyapunov 函数构造。

## 2. SIR 模型

借助古典假设[2] [3], 我们将总人口  $N$  分为以下几类: 易感者类, 染病者类和移除者类, 分别用字母  $S$ ,  $I$  和  $R$  表示, 即  $N = S + I + R$ 。当个体被感染后, 将从易感者类变为染病者类, 随着个人的康复, 从而转变为移除者类。当然也有可能因疾病而死亡。不妨假设总人口  $N$  为常数, 即使出生率等于死亡率。

若存在垂直传染即母婴等传染, 假设  $p$  为传染水平, 同时水平传染率记为  $\frac{\beta SI}{N}$ 。因此就产生了  $p\gamma I$ , 进入染病者类与此同时  $\gamma N - p\gamma I$ , 进入易感者类。

于是便产生了如下模型:

$$\begin{cases} \dot{S} = \gamma N - \beta \frac{SI}{N} - p\gamma I \\ \dot{I} = \beta \frac{SI}{N} - (\delta - p\gamma) I \end{cases} \quad (1)$$

系统(1)有两个平衡点: 疾病消除平衡点  $E_0 = \left( \frac{\delta - p\gamma}{\beta} N, 0 \right) = (S_0, I_0)$  和地方病平衡点

$$E^* = \left( \frac{\delta - p\gamma}{\beta} N, \frac{\gamma}{\delta} N \right) = (S^*, I^*).$$

**定理 1** 系统(1)的地方病平衡点  $E^*$  为全局稳定的。

证明:

由微分等式可得:

$$\beta \frac{S^* I^*}{N} = \gamma N - p\gamma I^* = (\delta - p\gamma) I^*$$

和

$$\beta \frac{S^*}{N} = (\delta - p\gamma), \quad I^* = \frac{\gamma}{\delta} N.$$

构造 Lyapunov 函数如下

$$V(S, I) = S^* \left( \frac{S}{S^*} - \ln \frac{S}{S^*} \right) + \frac{\delta}{\delta - p\gamma} I^* \left( \frac{I}{I^*} - \ln \frac{I}{I^*} \right)$$

满足

$$\frac{\partial V}{\partial S} = 1 - \frac{S^*}{S}, \quad \frac{\partial^2 V}{\partial S^2} = \frac{S^*}{S^2},$$

$$\frac{\partial V}{\partial I} = \frac{\delta}{\delta - p\gamma} \left(1 - \frac{I^*}{I}\right), \quad \frac{\partial^2 V}{\partial I^2} = \frac{\delta}{\delta - p\gamma} \frac{I^*}{I^2}$$

$$\frac{\partial^2 V}{\partial S \partial I} = 0$$

以及

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial^2 V}{\partial S^2} & \frac{\partial^2 V}{\partial S \partial I} \\ \frac{\partial^2 V}{\partial S \partial I} & \frac{\partial^2 V}{\partial I^2} \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial^2 V}{\partial S^2} \frac{\partial^2 V}{\partial I^2} - \frac{\partial^2 V}{\partial S \partial I} \right) = \frac{1}{S^2 I^2} \frac{N\gamma}{\beta} > 0$$

很容易看出  $E^*$  为唯一极值状态且为函数  $V(S, I)$  在  $R_+^2$  内的最小值。

于是

$$\begin{aligned} \dot{V}(S, I) &= \left(1 - \frac{S^*}{S}\right) \left(\gamma N - \beta \frac{SI}{N} - p\gamma I\right) + \left(1 - \frac{I^*}{I}\right) \left(\beta \frac{SI}{N} - (\delta - p\gamma)I\right) \\ &= \gamma N - \beta \frac{SI}{N} - p\gamma I - \gamma N \frac{S^*}{S} + \beta \frac{S^* I}{N} + p\gamma I \frac{S^*}{S} + (I - I^*) \left(\beta \frac{S}{N} - \beta \frac{S^*}{N}\right) \delta \frac{N}{\beta S^*} \\ &= \gamma N - \beta \frac{SI}{N} - p\gamma I - \gamma N \frac{S^*}{S} + \beta \frac{S^* I}{N} + p\gamma I \frac{S^*}{S} + (I - I^*) (S - S^*) \frac{\delta}{S^*} \\ &= \gamma N \left(2 - \frac{S}{S^*} - \frac{S^*}{S}\right) - p\gamma I \left(2 - \frac{S}{S^*} - \frac{S^*}{S}\right) \\ &= \left(2 - \frac{S}{S^*} - \frac{S^*}{S}\right) (\gamma N - p\gamma I) \end{aligned}$$

由于  $2 - \left(\frac{S}{S^*} + \frac{S^*}{S}\right) \leq 0$ , 故等式  $\dot{V}(S, I) \leq 0$ ,  $\dot{V}(S, I) = 0$  仅在  $S = S^*$  时才成立。由渐近稳定定理, 系统(1)的地方病平衡点  $E^*$  为全局稳定的。

### 3. SEIR 模型

具有非线性传染率的 SEIR 模型描述如下:

$$\begin{aligned} S' &= -\lambda I^p S^q + b - \mu S \\ E' &= \lambda I^p S^q - (\varepsilon + \mu) E \\ I' &= \varepsilon E - (\gamma + \mu) I \\ R' &= \gamma I - \mu R \end{aligned} \tag{2}$$

其中参数  $p, q, \varepsilon, \mu, \lambda, \gamma, b$  为正数, 总人口  $N$  分为以下几类: 易感者类, 潜伏者类, 染病者类和移除者类, 分别用字母  $S, E, I$  和  $R$  表示, 即  $N = S + E + I + R$ 。非负常数  $\mu$  表示死亡率,  $b$  为出生率(假设出生率与死亡率相等),  $\varepsilon$  表示潜伏者类到染病者类的转化率,  $\gamma$  为康复率。

当  $p=1$  时, 参数  $\sigma = \frac{\lambda \varepsilon}{(\varepsilon + \mu)(\gamma + \mu)}$  表示接触数。

**定理 2** [4] 如果  $0 < p < 1$  或  $p = 1$  且  $\sigma > 1$ , 地方病平衡点在区域  $T$  内是全局渐近稳定的。  
 $(T = \{(S, E, I) : 0 \leq S, E, I \leq 1, S + E + I \leq 1\})$

当  $p > 1$  时, 令  $p = 2, q = 1, \tau = (\gamma + \mu)t, \alpha = \frac{\mu}{\gamma + \mu}, \beta = \frac{\varepsilon}{\gamma + \mu}, a = \frac{\lambda}{\gamma + \mu}$

系统(2)可化为

$$\begin{aligned} S' &= -aI^2S + \alpha - \alpha S \\ E' &= aI^2S - (\alpha + \beta)E \\ I' &= \beta E - I \end{aligned} \tag{3}$$

**定理 3** 如果  $p = 2, q = 1$  且  $\bar{\sigma} = \frac{a\alpha\beta^2}{4(\alpha + \beta)^2} < 1$ ,  $t$  则只有唯一疾病消除平衡点  $P_0(1, 0, 0)$  且在区域  $T$  内全局渐近稳定 ( $T = \{(S, E, I) : 0 \leq S, E, I \leq 1, S + E + I \leq 1\}$ ).

**证明:** 构造 Lyapunov 函数如下

$$V(S, E, I) = \left( S - S^* - S^* \ln \frac{S}{S^*} \right) + \frac{\alpha + \beta}{\beta} I \left( 1 + \frac{1}{p-1} \left( \frac{I^*}{I} \right)^p \right) + (E - E^* \ln E)$$

则

$$V(S, E, I) = \left( S - S^* - S^* \ln \frac{S}{S^*} \right) + \frac{\alpha + \beta}{\beta} I + E$$

满足  $V(S^*, E^*, I^*) = 0$  当  $S, E, I > 0$  时,  $(S^*, E^*, I^*) = (1, 0, 0)$

通过计算可得

$$\frac{\partial V}{\partial S} = 1 - \frac{1}{S}, \quad \frac{\partial V}{\partial E} = 1, \quad \frac{\partial V}{\partial I} = \frac{\alpha + \beta}{\beta}$$

以及

$$\begin{aligned} V' &= \left( 1 - \frac{1}{S} \right) (-aI^2S + \alpha - \alpha S) + [aI^2S - (\alpha + \beta)E] + \frac{\alpha + \beta}{\beta} (\beta E - I) \\ &= aI^2 - \frac{\alpha + \beta}{\beta} I + \alpha(1 - S) \left( 1 - \frac{1}{S} \right) \leq 0 \end{aligned}$$

可得  $(1 - S) \left( 1 - \frac{1}{S} \right) \leq 0$  仅当  $S = 1$  时;

令  $R_0 = \frac{\lambda\varepsilon}{(\gamma + \mu)(\varepsilon + \mu)} = \frac{a\beta}{\alpha + \beta}$ ,  $f(I) = aI^2 - \frac{\alpha + \beta}{\beta} I$ , 可得当  $I \in \left( 0, \frac{1}{R_0} \right)$  时,  $R_0 < 1$  且

$$f(I) = aI^2 - \frac{\alpha + \beta}{\beta} I < 0.$$

由渐近稳定定理可得, 疾病消除平衡点  $P_0(1, 0, 0)$  在区域  $T$  内全局稳定。

**定理 4** 如果  $\bar{\sigma} = \frac{a\alpha\beta^2}{4(\alpha + \beta)^2} = 1$ , 系统产生周期轨道。

**定理 5** 系统(3)的非常数周期解的轨迹, 如果存在, 则必为渐近相轨道渐近稳定。

**证.** 系统(2)的解  $(S(t), E(t), I(t))$  的线性系统为

$$\begin{aligned} X' &= -(aI^2 + 2\alpha + \beta)X + 2aIS(Y + Z) \\ Y' &= \beta X - (aI^2 + \alpha + 1)Y \\ Z' &= aI^2Y - (\alpha + \beta + 1)Z \end{aligned} \tag{4}$$

想要讨论系统(4)的稳定性, 需要构造下列函数

$$V(X, Y, Z; S, E, I) = \sup \left\{ |X|, \frac{E}{I}(|Y| + |Z|) \right\}$$

假定解  $(S(t), E(t), I(t))$  具有最小周期  $\omega > 0$ , 轨道  $\gamma$  与  $T$  的边界始终有正数的距离, 那么会存在常数  $c$  使得

$$V(X, Y, Z; S, E, I) \geq c \sup \{ |X|, |Y|, |Z| \}$$

对  $(X, Y, Z) \in R_+^3$  和  $(S, E, I) \in \gamma$ 。

通过计算可得  $V(t)$  的右导数

$$\begin{aligned} D_+ |X(t)| &\leq -(aI^2 + 2\alpha + \beta)|X| + 2aIS(|Y| + |Z|) \\ &= -(aI^2 + 2\alpha + \beta)|X| + \frac{2aI^2S}{E} \left\{ \frac{E}{I}(|Y| + |Z|) \right\} \end{aligned} \tag{5}$$

和

$$\begin{aligned} D_+ |Y(t)| &\leq \beta|X| - (aI^2 + \alpha + 1)|Y|, \\ D_+ |Z(t)| &\leq aI^2|Y| - (\alpha + \beta + 1)|Z|, \end{aligned}$$

这样便有

$$\begin{aligned} D_+ \frac{E}{I}(|Y| + |Z|) &= \left( \frac{E'}{I} - \frac{I'}{E} \right) \frac{E}{I}(|Y| + |Z|) + \frac{E}{I} D_+ (|Y| + |Z|) \\ &\leq \left( \frac{E'}{E} - \frac{I'}{I} \right) \frac{E}{I}(|Y| + |Z|) + \frac{E}{I} (\beta|X| - (\alpha + 1)|Y| + (\alpha + \beta + 1)|Z|) \\ &\leq \frac{\beta E}{I}|X| + \left( \frac{E'}{E} - \frac{I'}{I} - \alpha - 1 \right) \frac{E}{I}(|Y| + |Z|) \end{aligned} \tag{6}$$

联立(5) (6)可得

$$D_+ V(t) \leq \sup \{ g_1(t), g_2(t) \} V(t)$$

其中  $g_1(t) = -(aI^2 + 2\alpha + \beta) + \frac{2aI^2S}{E}$ ,  $g_2(t) = \frac{\beta E}{I} + \frac{E'}{E} - \frac{I'}{I} - \alpha - 1$

结合(3), 会有

$$\frac{I'}{I} + 1 = \frac{\beta E}{I}, \quad \frac{E'}{E} + \alpha + \beta = \frac{aI^2S}{E}$$

便可得到

$$D_+ V(t) \leq \sup \left\{ \frac{E'}{E} - \alpha, \frac{2E'}{E} + \beta - aI^2 \right\} V(t)$$

因为  $(S(0), E(0), I(0)) \in T^0$ , 则存在  $\beta, a$  使得  $\beta - aI^2 < 0$  以及

$$\int_0^\omega \sup \{ g_1(t), g_2(t) \} dt < 0$$

即揭示了  $V(t) \rightarrow 0$  当  $t \rightarrow \infty$  时, 进而得到  $(X(t), Y(t), Z(t)) \rightarrow 0$  当  $t \rightarrow \infty$  事。因此, 系统(4)渐近稳定, 周期解  $(S(t), E(t), I(t))$  以渐近相轨道渐近稳定。

**定理 6** 如果  $\bar{\sigma} = \frac{a\alpha\beta^2}{4(\alpha + \beta)^2} > 1$ , 系统(2.1)会产生 hopf 分支为稳定开关想象。

## 4. 结论

Lyapunov 函数的构造方法同样也适用于竞争捕食系统[5] [6]。本文考虑了具有非线性传染率的 SIR 和 SEIR 传染病模型, 此外, 具有非线性传染率的 SIRS, SEIRS 模型, 也可以用同样的构造方法来解决全局稳定性。

## 致 谢

作者对同行评阅人的意见和建议表示深深的感谢。

## 基金项目

本文由 2020 大学生创新创业训练项目(X202010452127)支持。

## 参考文献

- [1] Lyapunov, A.M. (1992) The General Problem of the Stability of Motion. Taylor & Francis, London.
- [2] Busenberg, S. and Cooke, K. (1993) Vetically Transmitted Diseases in Humans: Models and Dynamics. Springer, Berlin. <https://doi.org/10.1007/978-3-642-75301-5>
- [3] Anderson, R.M. and May, R.M. (1991) Infectious Diseases in Humans: Dynamics and Control. Oxford University Press, Oxford.
- [4] Li, M.Y. and Muldowney, J.S. (1995) Global Stability for the SEIR Model in Epidemiology. *Mathematical Biosciences*, **125**, 155-164. [https://doi.org/10.1016/0025-5564\(95\)92756-5](https://doi.org/10.1016/0025-5564(95)92756-5)
- [5] Goh, B.S. (1980) Management and Analysis of Biological Populations. Elsevier Science, Amsterdam.
- [6] Cluskey, M. and Connell, C. (2009) Global Stability for an SEIR Epidemiological Model with Varying Infectivity and Infinite Delay. *Mathematical Biosciences and Engineering*, **6**, 603-610. <https://doi.org/10.3934/mbe.2009.6.603>