

# 带有 Yukawa 位势的 Keller-Segel 系统 $L^1$ -解的全局存在性

李雅玲

福建师范大学, 数学与统计学院, 福建 福州

收稿日期: 2024年1月15日; 录用日期: 2024年1月31日; 发布日期: 2024年2月29日

## 摘要

本文研究了  $\mathbb{R}^2$  中带有 Yukawa 位势的抛物-椭圆型 Keller-Segel 系统  $L^1$ -解的全局存在性。文章将 Wei 的单调性方法推广至  $\gamma > 0$  的系统, 对总质量  $M \leq 8\pi$  情况下解的全局存在性给出一个证明。

## 关键词

Keller-Segel 系统, Cauchy 问题, Yukawa 位势, 全局存在性

## Global Existence of $L^1$ -Solutions for the Keller-Segel System with Yukawa Potential

Yaling Li

School of Mathematics and Statistics, Fujian Normal University, Fuzhou Fujian

Received: Jan. 15<sup>th</sup>, 2024; accepted: Jan. 31<sup>st</sup>, 2024; published: Feb. 29<sup>th</sup>, 2024

## Abstract

In this paper, we study the global existence of  $L^1$ -solutions for the parabolic-elliptic Keller–Segel system with Yukawa potential in  $\mathbb{R}^2$ . We give a proof of the global existence of solutions with total mass  $M \leq 8\pi$ . The proof is based on extending the monotonicity method of Wei to  $\gamma > 0$  system.

## Keywords

Keller–Segel System, Cauchy Problems, Yukawa Potential, Global Existence

Copyright © 2024 by author(s) and Hans Publishers Inc.

This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY 4.0).

<http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/>



## 1. 引言

本文主要在  $\mathbb{R}^2$  上研究了以下抛物-椭圆型 Keller–Segel 系统:

$$\begin{cases} n_t = \Delta n - \chi(n\nabla c), & (x, t) \in \Omega \times (0, \infty), \\ (-\Delta + \gamma^2)c = n, & (x, t) \in \Omega \times (0, \infty), \\ n(x, 0) = n_0(x), & x \in \Omega, \end{cases} \quad (1.1)$$

其中  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  是具有光滑边界的有界区域或全空间  $\mathbb{R}^2$ . 该系统模拟了细菌群对其释放的特定化学物质的聚集运动.  $x$  表示空间坐标,  $t$  表示时间.  $n(x, t)$  表示细菌密度,  $c(x, t)$  表示影响细菌行为的化学物质浓度. 趋化敏感度系数  $\chi > 0$  表示细菌是向高浓度化学物质的方向移动, 表现的行为是吸引行为, 反之  $\chi < 0$  表示细菌的排斥行为. 常数  $\gamma \geq 0$  表示该化学物质的降解率. 当  $\gamma = 0$  时, 系统 (1.1) 被称为 Patlak–Keller–Segel 系统. 当  $\gamma > 0$ , 且  $x \in \mathbb{R}^2$  时,

$$G^\gamma(x) := \int_0^\infty \frac{1}{4\pi\tau} e^{-\frac{|x|^2}{4\tau} - \gamma^2\tau} d\tau$$

为  $\mathbb{R}^2$  上的 Yukawa 位势, 满足  $c(x) = \int_{\mathbb{R}^2} G^\gamma(x-y)n(y) dy$  (关于 Yukawa 位势的表达式详见 [1, p.164]). 关于该系统的生物学背景和数学理论, 请参考 [2–5]. 由于 Keller–Segel 系统常被用于描述

和预测生物的各种趋化行为, 因此该系统也称为趋化系统. 更加详细的 Keller–Segel 系统综述也可参考 [6, 7].

在 1992 年, Jäger 和 Luckhaus [8] 提出系统 (1.1) 在  $\mathbb{R}^2$  的有界域  $\Omega$  上的解存在一个临界质量: 解在超临界情况下发生爆破, 在亚临界情况下全局存在. 在 1995 年, Nagai [9] 证明了有界域  $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid |x| < L\}$  上的径向解的临界质量为  $\frac{8\pi}{\chi}$ , 并得到以下结果:

(1) 若径向函数  $n_0$  满足  $\int_{\Omega} n_0(x) dx < \frac{8\pi}{\chi}$ , 则系统 (1.1) 的径向解  $n$  关于时间是全局存在且全局有界的.

(2) 若径向函数  $n_0$  满足  $\int_{\Omega} n_0(x) dx > \frac{8\pi}{\chi}$ , 且  $\int_{\Omega} n_0(x)|x|^2 dx$  足够小, 则系统 (1.1) 的径向解  $n$  在有限时间内爆破.

在 2004 年, Dolbeault 和 Perthame [10] 利用对数型 Hardy–Littlewood–Sobolev 不等式得到了一个先验估计. 随后, Dolbeault, Perthame 和 Blanchet [11] 利用 [10] 的先验估计, 去掉了  $\Omega$  是有界域的条件限制, 证明了自由能不等式

$$\mathcal{F}[n](t) + \int_0^t \int_{\mathbb{R}^2} n(x, s) |\nabla(\ln n(x, s)) - \chi \nabla c(x, s)|^2 dx ds \leq \mathcal{F}[n](0), \quad (1.2)$$

并确定 Patlak–Keller–Segel 系统 (1.1) 在  $\mathbb{R}^2$  上的解全局存在的最优临界质量为  $M = \frac{8\pi}{\chi}$ , 其中

$$\mathcal{F}[n](t) := \int_{\mathbb{R}^2} n(x, t) \ln n(x, t) dx - \frac{\chi}{2} \int_{\mathbb{R}^2} n(x, t) c(x, t) dx.$$

在 2006 年, Biler, Karch 和 Laurencot 等人 [12] 得到了  $M \leq \frac{8\pi}{\chi}$  情况下 Patlak–Keller–Segel 系统 (1.1) 的径向对称解的全局存在性. 在 2008 年, Blanchet, Carrillo 和 Masmoudi [13] 去掉解径向对称的条件, 利用

$$0 \leq n_0 \in L^1(\mathbb{R}^2, (1 + |x|^2)dx), \quad n_0 \ln n_0 \in L^1(\mathbb{R}^2, dx). \quad (1.3)$$

和 (1.2) 等得到了  $M = \frac{8\pi}{\chi}$  情况下解的全局存在性, 完善了 Patlak–Keller–Segel 系统 (1.1) 在  $\mathbb{R}^2$  上的自由解的框架.

在 2008 年, Kozono 和 Sugiyama [14] 也利用二阶矩条件

$$\| |x|^2 n_0 \|_{L^1(\mathbb{R}^2)} < \frac{1}{\gamma^2} \cdot g\left(\frac{\|n_0\|_{L^1(\mathbb{R}^2)}}{8\pi}\right),$$

得到了  $M > 8\pi$ ,  $\chi = 1$  情况下带有 Yukawa 位势的系统 (1.1) 的解在有限时间内爆破, 其中  $g(s)$  是  $s > 1$  的递增函数. 而带有 Yukawa 位势的系统 (1.1) 在全空间  $\mathbb{R}^2$  上的  $L^1$ -解的全局存在性结果目前还没有明确的证明.

最近, Wei [15] 去掉假设 (1.3), 证明了  $\chi = 1$  情况下的 Patlak–Keller–Segel 系统的非负  $L^1$ -温和解是全局适定的, 当且仅当总质量  $M \leq 8\pi$ , 且满足质量守恒

$$M := \int_{\mathbb{R}^2} n(x, 0) dx \equiv \int_{\mathbb{R}^2} n(x, t) dx. \quad (1.4)$$

本文推广了 Wei [15] 的单调性方法, 得到一个  $\gamma > 0$  情况下的单调性公式, 并将 Patlak–Keller–Segel 系统 (1.1) 的温和解的性质推广至带有 Yukawa 位势的系统 (1.1), 对带有 Yukawa 位势的系统 (1.1)  $L^1$ -解的全局存在性问题进行了补充.

以下是本文的主要结果.

**定理 1.1.** 假设  $\chi = 1$ ,  $\gamma > 0$ ,  $\Omega = \mathbb{R}^2$ , 且  $n_0(x)$  是  $L^1(\mathbb{R}^2)$  中的非负函数. 记  $T^*$  是系统 (1.1) 的解的生命跨度, 若  $M = \int_{\mathbb{R}^2} n_0(x) dx \leq 8\pi$ , 则  $T^* = \infty$ .

对于该定理, 本文的证明思想是利用带有 Yukawa 位势的系统 (1.1) 的局部解的性质(见引理 2.1 (4))构造矛盾.

本文的结构如下: 在第 2 节中, 我们将介绍带有 Yukawa 位势的系统 (1.1) 的温和解的相关性质, 并利用 Wei [15] 的方法给出一个类似的单调性公式. 在第 3 节中, 我们将证明本文的主要定理 1.1.

## 2. 准备工作

在下文中, 我们给定  $\chi = 1$ ,  $\gamma > 0$ ,  $\Omega = \mathbb{R}^2$ . 我们先介绍本文的相关定义和论文中会用到的一些引理.

我们引入带有 Yukawa 位势的系统 (1.1) 的弱解和温和解的定义.

**定义 2.1.** 若对所有的检验函数  $\psi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$ , 有

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^2} \psi(x) n(x, t) dx &= \int_{\mathbb{R}^2} \Delta \psi(x) n(x, t) dx \\ &\quad - \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} [\nabla \psi(x) - \nabla \psi(y)] \cdot \frac{x - y}{|x - y|^2} P(x, y) n(x, t) n(y, t) dx dy, \end{aligned}$$

则称  $n \in C_w([0, T], L^1(\mathbb{R}^2))$  是系统 (1.1) 的弱解, 其中

$$P(x, y) := \int_0^\infty \frac{1}{\eta^2} e^{-\frac{1}{\eta} - \frac{\gamma^2 \eta |x-y|^2}{4}} d\eta.$$

这里  $C_w([0, T], L^1(\mathbb{R}^2))$  是  $L^\infty([0, T], L^1(\mathbb{R}^2))$  的子空间, 使得  $t \mapsto \int_{\mathbb{R}^2} \psi(x) n(x, t) dx$  对任意  $\psi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$  都是连续的.

假设系统 (1.1) 有解, 则

$$\begin{aligned} c(x, s) &= \int_{\mathbb{R}^2} G^\gamma(x - y) n(y, s) dy \\ &= \int_{\mathbb{R}^2} \int_0^\infty \frac{1}{4\pi\tau} e^{-\frac{|x-y|^2}{4\tau} - \gamma^2\tau} n(y, s) d\tau dy, \end{aligned}$$

从而作变量替换

$$\eta = \frac{4\tau}{|x - y|^2},$$

有

$$\begin{aligned}\nabla c(x, s) &= \int_{\mathbb{R}^2} \int_0^\infty \frac{1}{4\pi\tau} \left( -\frac{x-y}{2\pi} \right) e^{-\frac{|x-y|^2}{4\tau} - \gamma^2\tau} n(y, s) \, d\tau dy \\ &= -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \int_0^\infty \frac{x-y}{|x-y|^2} \frac{1}{\eta^2} e^{-\frac{1}{\eta} - \frac{\gamma^2\eta|x-y|^2}{4}} n(y, s) \, d\eta dy \\ &= -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \frac{x-y}{|x-y|^2} P(x, y) n(y, s) \, dy.\end{aligned}\tag{2.1}$$

**定义2.2.** 我们称  $n(t)$  是系统 (1.1) 在  $[0, T)$  上以  $n_0$  是初值的温和解, 如果

$$n \in C_w([0, T), L^1(\mathbb{R}^2)), \quad \sup_{t \in (0, T)} t^{\frac{1}{4}} \|n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} < \infty,$$

且  $n(t)$  对任意  $t \in (0, T)$ , 满足下面的 Duhamel 积分方程

$$n(t) = e^{t\Delta} n_0 - \int_0^t e^{(t-s)\Delta} (n(s) \nabla c(s)) \, ds,$$

其中  $\nabla c(x, s)$  的表达式为 (2.1), 满足  $(-\Delta + \gamma^2)c(s) = n(s)$ .

**引理2.1.** 存在  $\varepsilon > 0$ , 使得对  $n_0 \in L^1(\mathbb{R}^2)$ , 有以下结果:

(1) 对任意  $T > 0$ , 若  $\sup_{t \in (0, T)} t^{\frac{1}{4}} \|e^{t\Delta} n_0\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} < \varepsilon$ , 则系统 (1.1) 在  $[0, T)$  上存在以  $n_0$  为初值的温和解  $n$ .

(2) 对任意  $T > 0$ , 若系统 (1.1) 在  $[0, T)$  上以  $n_0$  为初值的温和解满足  $\sup_{t \in (0, T)} t^{\frac{1}{4}} \|n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} < 2\varepsilon$ , 则该解是唯一的.

(3) 若  $n_0 \geq 0$ , 则  $n \geq 0$ .

(4) 假设  $T^*$  是温和解的生命跨度, 且  $T^* < \infty$ . 若  $0 < t < T^*$ ,  $k > 1$ , 则

$$\sup_{s \in (0, k(T^* - t))} s^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta} n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \geq \varepsilon.$$

为了证明引理 2.1, 我们先给出一个双线性估计.

**引理2.2.** 对任意  $T > 0$ , 定义

$$\|n\|_X := \sup_{t \in (0, T)} t^{\frac{1}{4}} \|n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)}, \quad \|n\|_Y := \sup_{t \in (0, T)} \|n(t)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)},$$

$$B(n, m)(t) := \int_0^t e^{(t-s)\Delta} (n \nabla c_m) \, ds,$$

其中

$$\nabla c_m(x, t) := -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \frac{x-y}{|x-y|^2} P(x, y) m(y, t) \, dy.$$

若  $n, m$  满足  $\|n\|_X, \|m\|_X < \infty$ , 则存在常数  $C > 0$ , 使得

$$\|B(n, m)\|_{X \cap Y} \leq C \|n\|_X \|m\|_X,$$

其中  $\|\cdot\|_{X \cap Y} = \max\{\|\cdot\|_X, \|\cdot\|_Y\}$ .

证明. 由 Minkowski 不等式的积分形式和热核估计知,

$$\|B(n, m)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)} \leq \int_0^t \|e^{(t-s)\Delta}(n\nabla c_m)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)} ds \leq C \int_0^t (t-s)^{-\frac{1}{2}} \|n\nabla c_m\|_{L^1(\mathbb{R}^2)} ds.$$

再结合 Hölder 不等式知,

$$\|B(n, m)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)} \leq C \int_0^t (t-s)^{-\frac{1}{2}} \|n\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \|\nabla c_m\|_{L^4(\mathbb{R}^2)} ds.$$

注意到

$$0 \leq P(x, y) \leq \int_0^\infty \frac{1}{\eta^2} e^{-\frac{1}{\eta}} d\eta = \int_{-\infty}^0 e^\tau d\tau = 1, \quad (2.2)$$

故由 Hardy–Littlewood–Sobolev 不等式知,

$$\begin{aligned} \|\nabla c_m\|_{L^4(\mathbb{R}^2)} &= \left( \int_{\mathbb{R}^2} \left| -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \frac{x-y}{|x-y|^2} P(x, y) m(y, t) dy \right|^4 dx \right)^{\frac{1}{4}} \\ &\leq C \left( \int_{\mathbb{R}^2} \left( \int_{\mathbb{R}^2} \frac{1}{|x-y|} |m(y, t)| dy \right)^4 dx \right)^{\frac{1}{4}} \\ &= C \|\cdot\|^{-1} * |m|_{L^4(\mathbb{R}^2)} \leq C \|m\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)}. \end{aligned}$$

从而有

$$\|B(n, m)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)} \leq C \int_0^t (t-s)^{-\frac{1}{2}} \|n\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \|m\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} ds \leq C \|n\|_X \|m\|_X \int_0^t (t-s)^{-\frac{1}{2}} s^{-\frac{1}{2}} ds.$$

又因为当  $\alpha, \beta > -1$  时,

$$\int_0^t (t-s)^\alpha s^\beta ds = t^{\alpha+\beta+1} \int_0^1 (1-r)^\alpha r^\beta dr$$

可积. 所以  $\|B(n, m)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)} \leq C \|n\|_X \|m\|_X$ , 即  $\|B(n, m)\|_Y \leq C \|n\|_X \|m\|_X$ .

类似地, 关于  $\|\cdot\|_X$ , 我们有

$$\begin{aligned} \|B(n, m)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} &\leq \int_0^t \|e^{(t-s)\Delta}(n\nabla c_m)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} ds \leq C \int_0^t (t-s)^{-\frac{3}{4}} \|n\nabla c_m\|_{L^1(\mathbb{R}^2)} ds \\ &\leq C \int_0^t (t-s)^{-\frac{3}{4}} \|n\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \|\nabla c_m\|_{L^4(\mathbb{R}^2)} ds \\ &\leq C \|n\|_X \|m\|_X \int_0^t (t-s)^{-\frac{3}{4}} s^{-\frac{1}{2}} ds \leq C t^{-\frac{1}{4}} \|n\|_X \|m\|_X, \end{aligned}$$

即  $\|B(n, m)\|_X \leq C \|n\|_X \|m\|_X$ . 证毕. □

引理 2.1 的证明. (3) 可由最大值原理得到. 下面先证明 (1) 和 (2). 这里沿用引理 2.2 的记号, 并定

义

$$\Gamma(n)(t) := e^{t\Delta}n_0 - \int_0^t e^{(t-s)\Delta}(n\nabla c_n) ds = e^{t\Delta}n_0 - B(n, n)(t),$$

$$Z := \{n \in C_w([0, T], L^1(\mathbb{R}^2)) \mid \|e^{t\Delta}n_0\|_X < \varepsilon, \|n\|_X < 2\varepsilon\},$$

$$d(n, m) := \|n - m\|_{X \cap Y}.$$

第一步, 证明  $\Gamma: Z \rightarrow Z$ .

对任意  $n \in Z$ , 有  $\|e^{t\Delta}(\Gamma(n)(0))\|_X = \|e^{t\Delta}n_0\|_X < \varepsilon$ , 且

$$\begin{aligned} \|\Gamma(n)\|_X &= \|e^{t\Delta}n_0 - B(n, n)\|_X \leq \|e^{t\Delta}n_0\|_X + \|B(n, n)\|_X \\ &\leq \varepsilon + C\|n\|_X^2 < \varepsilon + 4\varepsilon^2C. \end{aligned}$$

当  $\varepsilon + 4\varepsilon^2C < 2\varepsilon$  时,  $\Gamma(n) \in Z$ .

第二步, 证明  $\Gamma$  是压缩映射.

对任意  $n, m \in Z$ , 有

$$B(n, n) - B(m, m) = \frac{1}{2}[B(n - m, n + m) + B(n + m, n - m)],$$

则由引理 2.2 知,

$$\begin{aligned} d(\Gamma(n), \Gamma(m)) &= \|\Gamma(n) - \Gamma(m)\|_{X \cap Y} = \|B(n, n) - B(m, m)\|_{X \cap Y} \\ &\leq \frac{1}{2}(\|B(n - m, n + m)\|_{X \cap Y} + \|B(n + m, n - m)\|_{X \cap Y}) \\ &\leq C\|n + m\|_X\|n - m\|_X \leq C(\|n\|_X + \|m\|_X)\|n - m\|_X \\ &< 4\varepsilon C\|n - m\|_X. \end{aligned}$$

当  $4\varepsilon C < 1$  时,  $\Gamma$  是压缩映射.

因此, 令  $\varepsilon = \frac{1}{8C}$ , 由 Banach 不动点定理知, 系统 (1.1) 在  $Z$  上存在唯一解

$$n(t) = e^{t\Delta}n_0 - \int_0^t e^{(t-s)\Delta}(n\nabla c_n) ds.$$

最后证明 (4). 对任意  $x \in \mathbb{R}^2$ ,  $\tau \geq 0$ , 定义  $m(x, \tau) = n(x, \tau + t)$ , 则  $m_0 = n(t)$ . 假设

$$\sup_{s \in (0, k(T^* - t))} s^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta}n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} < \varepsilon,$$

则  $\sup_{s \in (0, k(T^* - t))} s^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta}m_0\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} < \varepsilon$ . 从而由 (1) 知, 系统在  $[0, k(T^* - t)]$  上存在以  $m_0$  为初值的温和解  $m$ . 而  $t + k(T^* - t) = T^* + (1 - k)t > T^*$ , 这与  $T^*$  是温和解  $n$  的生命跨度矛盾, 故假设不成立. 证毕.  $\square$

为了证明  $\gamma > 0$  的系统 (1.1) 的全局解, 我们还需要补充  $K_1$  的一些估计. 当  $t > 0, x, y \in \mathbb{R}^2$ , 且  $x \neq y$  时, 令

$$K_1(x, y, t) := -[\nabla K(x, t) - \nabla K(y, t)] \cdot \frac{x - y}{|x - y|^2}.$$

**引理2.3.** [15, 引理 3.1] 假设  $t > 0, x, y \in \mathbb{R}^2$ , 且  $x \neq y$ , 则

$$\frac{3}{4t}(K(x, t) + K(y, t)) - \frac{1}{4\pi t^2} \leq K_1(x, y, t) \leq \frac{1}{4t}(K(x, t) + K(y, t)). \quad (2.3)$$

**引理2.4.** 假设  $0 < t \leq t_1, x \in \mathbb{R}^2$ , 且  $r = t^p t_1^q$ , 其中  $p \in \mathbb{R}, q > 0$  满足  $p + q = \frac{1}{2}$ . 若  $x, y \in \mathbb{R}^2$ ,  $x \neq y$ , 且  $\max\{|x|, |y|\} \geq r$ , 则存在常数  $C > 0$ , 使得

$$K_1(x, y, t) \leq \frac{C}{t^{\frac{3}{2}} r}. \quad (2.4)$$

证明. 不妨假设  $|y| \geq |x|$ , 则  $|y| \geq r$ , 进一步有

$$K(y, t) = \frac{1}{4\pi t} e^{-\frac{|y|^2}{4t}} \leq \frac{1}{4\pi t} \frac{4t}{|y|^2} \leq \frac{C}{|y|^2} \leq \frac{C}{r^2}.$$

因为  $0 < t \leq t_1$ , 所以  $tr^2 \geq t^{\frac{3}{2}} r$ . 容易由 [15, 引理 3.2] 的证明过程得到 (2.4). 证毕.  $\square$

本文的主要定理可以直接由命题 2.1 得到. 首先, 我们先效仿 Wei [15, p.392–p.393] 得到一个系统 (1.1)  $L^1$ -温和解的单调性公式. 令  $n$  是系统 (1.1) 在  $[0, T]$  上的一个温和解. 定义

$$\Phi_z(t) := \int_{\mathbb{R}^2} K(x - z, t_0 - t) n(x, t) dx, \quad 0 \leq t < \min\{T, t_0\}. \quad (2.5)$$

注意到, 对  $0 \leq s < t < t_0$ , 有

$$\begin{aligned} & \int_{\mathbb{R}^2} \nabla K(x - z, t_0 - s) (n(s) \nabla c(s)) dx \\ &= -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} \nabla K(x - z, t_0 - s) \cdot \frac{x - y}{|x - y|^2} P(x, y) n(x, s) n(y, s) dx dy \\ &= -\frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} [\nabla K(x - z, t_0 - s) \\ & \quad - \nabla K(y - z, t_0 - s)] \cdot \frac{x - y}{|x - y|^2} P(x, y) n(x, s) n(y, s) dx dy \\ &= \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} K_1(x - z, y - z, t_0 - s) P(x, y) n(x, s) n(y, s) dx dy. \end{aligned}$$

从而有

$$\begin{aligned} \Phi_z(t) &= \Phi_z(0) + \int_0^t \int_{\mathbb{R}^2} \nabla K(x - z, t_0 - s) (n(s) \nabla c(s)) dx ds \\ &= \Phi_z(0) + \frac{1}{4\pi} \int_0^t \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} K_1(x - z, y - z, t_0 - s) P(x, y) n(x, s) n(y, s) dx dy ds. \end{aligned}$$



因此, 对  $0 < t < \min\{t_0, T\}$ , 有

$$\partial_t \Phi_z(t) = \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} K_1(x-z, y-z, t_0-t) P(x, y) n(x, t) n(y, t) dx dy.$$

定义

$$\phi_z(t, r) := \int_{B(z, r)} n(y, t) dy, \quad (2.6)$$

其中  $B(z, r)$  表示以点  $z$  为圆心,  $r$  为半径的球.

**引理2.5.** [15, 命题 3.1] 若  $r > 0$ , 则  $\phi_z(t, r) \leq 4\pi(t_1 - t)e^{\frac{r^2}{4(t_1-t)}} e^{(t_1-t)\Delta} n(z, t)$ .

**命题2.1.** 假设  $n(t)$  是在  $[0, T]$  上以  $n_0$  为初值的带有 Yukawa 位势的系统 (1.1) 的一个非负温和解, 且  $M = \int_{\mathbb{R}^2} n_0(x) dx$ . 若  $\Phi_z(t)$  满足 (2.5) 的定义, 则对  $0 < t < \min\{t_0, T\}$ , 且  $z \in \mathbb{R}^2$ , 有

$$\partial_t \Phi_z(t) \leq \frac{M}{8\pi(t_0 - t)} \Phi_z(t). \quad (2.7)$$

此外, 若  $t_1 \geq t_0$ , 且  $\phi_z(t)$  满足 (2.6) 的定义, 则

$$\partial_t \Phi_z(t) \leq \frac{\phi_z(t, (t_0 - t)^p (t_1 - t)^q)}{8\pi(t_0 - t)} \Phi_z(t) + \frac{CM^2}{(t_0 - t)^{\frac{3}{2}+p} (t_1 - t)^q}, \quad (2.8)$$

其中  $p \in \mathbb{R}$ ,  $q > 0$  满足  $p + q = \frac{1}{2}$ .

证明. 由 (2.3) 的上界估计和 (2.2) 知,

$$\begin{aligned} \partial_t \Phi_z(t) &\leq \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} \frac{K(x-z, t_0-t) + K(y-z, t_0-t)}{4(t_0-t)} P(x, y) n(x, t) n(y, t) dx dy \\ &\leq \frac{1}{16\pi(t_0-t)} \int_{\mathbb{R}^2} \int_{\mathbb{R}^2} (K(x-z, t_0-t) + K(y-z, t_0-t)) n(x, t) n(y, t) dx dy. \end{aligned}$$

再由 (1.4), 可以直接整理得到 (2.7).

令  $r = (t_0 - t)^p (t_1 - t)^q$ , 由 (2.3) 的上界估计和 (2.4), (2.2) 知, 存在常数  $C > 0$ , 使得

$$\begin{aligned} \partial_t \Phi_z(t) &\leq \frac{1}{4\pi} \int_{B(z, r)} \int_{B(z, r)} \frac{K(x-z, t_0-t) + K(y-z, t_0-t)}{4(t_0-t)} P(x, y) n(x, t) n(y, t) dx dy \\ &\quad + \frac{1}{4\pi} \iint_{\max\{|x-z|, |y-z|\} \geq r} \frac{C}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}} r} P(x, y) n(x, t) n(y, t) dx dy \\ &\leq \frac{1}{4\pi} \int_{B(z, r)} \int_{B(z, r)} \frac{K(x-z, t_0-t) + K(y-z, t_0-t)}{4(t_0-t)} n(x, t) n(y, t) dx dy \\ &\quad + \frac{1}{4\pi} \iint_{\max\{|x-z|, |y-z|\} \geq r} \frac{C}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}} r} n(x, t) n(y, t) dx dy. \end{aligned}$$

再将积分区域放大至全空间, 可直接得到 (2.8). 具体的证明细节可参考 [15, 命题 3.1]. 证毕.  $\square$

**注2.1.** 事实上, 本文仅对 [15] 单调公式的上界估计进行了推广. 而下界估计对于研究系统 (1.1)

解的爆破性和生命跨度的估计有着重要作用. 因此, 带有 Yukawa 位势的系统 (1.1) 的单调公式能否得到一个合适的下界估计, 是我们未来研究工作的一部分.

**注2.2.** 定理的证明中需要  $te^{t\Delta}n_0$  的估计. 容易知道  $te^{t\Delta}n_0 = \frac{1}{4\pi} \int_{\mathbb{R}^2} e^{-\frac{|x-z|^2}{4t}} n_0(x) dx \leq \frac{M}{4\pi}$ . 若等式成立, 则  $e^{-\frac{|x-z|^2}{4t}} n_0(x) = n_0(x)$ , a.e.  $x \in \mathbb{R}^2$ . 因为  $x \neq z$  时, 有  $e^{-\frac{|x-z|^2}{4t}} < 1$ , 所以  $n_0(x) = 0$ , a.e.  $x \in \mathbb{R}^2$ . 这与  $M = \int_{\mathbb{R}^2} n_0(x) dx > 0$  矛盾. 故等式不成立. 因此,  $te^{t\Delta}n_0$  有以下先验上界估计

$$te^{t\Delta}n_0 < \frac{M}{4\pi}, \quad (2.9)$$

### 3. 主要定理的证明

当  $M < 8\pi$  时. 由命题 2.1 的 Grönwall 型估计 (2.7) 知, 对  $0 < t < \min\{t_0, T\}$ , 有

$$(t_0 - t)^{\frac{M}{8\pi}} \Phi_z(t) \leq t_0^{\frac{M}{8\pi}} \Phi_z(0).$$

再由  $t_0 e^{t_0 \Delta} n_0$  的上界估计 (2.9) 知,

$$\Phi_z(t) \leq \left( \frac{t_0}{t_0 - t} \right)^{\frac{M}{8\pi}} \Phi_z(0) \leq \left( \frac{t_0}{t_0 - t} \right)^{\frac{M}{8\pi}} \frac{M}{4\pi t_0}. \quad (3.1)$$

因此, 结合 (3.1) 和热核估计知,

$$(t_0 - t)^{\frac{1}{4}} \|\Phi_z(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \leq ((t_0 - t) \|\Phi_z(t)\|_{L^\infty(\mathbb{R}^2)})^{\frac{1}{4}} \|\Phi_z(t)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)}^{\frac{3}{4}} \leq \left( \frac{t_0}{t_0 - t} \right)^{\frac{1}{4} \left( \frac{M}{8\pi} - 1 \right)} \frac{M}{(4\pi)^{\frac{1}{4}}}.$$

令  $s = t_0 - t > 0$ , 则

$$s^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta} n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \leq C \left( \frac{s}{t_0} \right)^{\frac{1}{4} \left( 1 - \frac{M}{8\pi} \right)}.$$

假设  $T^* < \infty$ , 则对  $0 < t < T^*$ , 当  $t \rightarrow T^*$  时, 有

$$\sup_{s \in (0, k(T^* - t))} s^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta} n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \leq \sup_{s \in (0, k(T^* - t))} C \left( \frac{s}{t_0} \right)^{\frac{1}{4} \left( 1 - \frac{M}{8\pi} \right)} \leq C \left( \frac{k(T^* - t)}{kT^* + (1 - k)t} \right)^{\frac{1}{4} \left( 1 - \frac{M}{8\pi} \right)} \rightarrow 0,$$

这与引理 2.1 (4) 矛盾. 故假设不成立, 有  $T^* = \infty$ .

当  $M = 8\pi$  时. 假设  $T^* < \infty$ , 由 (2.9) 知,  $2T^* e^{2T^* \Delta} n_0 < \frac{M}{4\pi} = 2$ . 因为  $n_0(x) \in L^1(\mathbb{R}^2)$ , 所以对  $x, z \in \mathbb{R}^2$ , 有  $|K(x - z, 2T^*) n_0(x)| \leq \frac{1}{8\pi T^*} n_0(x) \in L^1(\mathbb{R}^2)$ . 从而由 Lebesgue 控制收敛定理知,

$$\lim_{|z| \rightarrow \infty} e^{2T^* \Delta} n_0(z) = \lim_{|z| \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{R}^2} K(x - z, 2T^*) n_0(x) dx = 0.$$

又因为  $0 \leq e^{2T^* \Delta} n_0 \in C(\mathbb{R}^2)$ , 所以  $\|e^{2T^* \Delta} n_0\|_{L^\infty(\mathbb{R}^2)} < \frac{1}{T^*}$ , 从而

$$\tilde{M} := T^* \|e^{2T^* \Delta} n_0\|_{L^\infty(\mathbb{R}^2)} < 1.$$

由 (3.1), 我们可以得到类似的上界估计, 对  $0 < t < T^*$ , 有

$$e^{(2T^*-t)\Delta}n(t) \leq \left(\frac{2T^*}{2T^*-t}\right) e^{2T^*\Delta}n_0 \leq \frac{2\tilde{M}}{2T^*-t}. \quad (3.2)$$

取  $t < t_0 < t_1 = 2T^*$ , 由 (2.8) 知,

$$\partial_t \Phi_z(t) \leq \frac{\phi_z(t, (t_0-t)^p(t_1-t)^q)}{8\pi(t_0-t)} \Phi_z(t) + \frac{CM^2}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}+p}(t_1-t)^q},$$

其中

$$p, q > 0 \quad \text{且} \quad p+q = \frac{1}{2}. \quad (3.3)$$

再由 Gauss 函数的单调性和 (3.2) 知,

$$(t_0-t)\Phi_z(t) = (t_0-t)e^{(t_0-t)\Delta}n(t) \leq (t_1-t)e^{(t_1-t)\Delta}n(t) \leq 2\tilde{M}. \quad (3.4)$$

令  $r = (t_0-t)^p(t_1-t)^q$ , 则  $r^2 < t_1-t$ , 且由  $h(x) = e^x - \frac{4}{\kappa}x - 1 \leq 0$ ,  $\kappa \leq 4e^{-\frac{1}{4}}$ ,  $x \in (0, \frac{1}{4})$  的事实和引理 2.5 知,

$$\begin{aligned} \phi_z(t, r) &\leq 4\pi(t_1-t)e^{\frac{r^2}{4(t_1-t)}}e^{(t_1-t)\Delta}n(z, t) \\ &\leq 8\pi\tilde{M}e^{\frac{r^2}{4(t_1-t)}} \leq 8\pi\tilde{M}\left(1 + \frac{r^2}{\kappa(t_1-t)}\right), \end{aligned} \quad (3.5)$$

因此, 由 (3.4) 知,

$$\begin{aligned} \partial_t \Phi_z(t) &\leq \frac{\tilde{M}}{t_0-t}\left(1 + \frac{r^2}{\kappa(t_1-t)}\right)\Phi_z(t) + \frac{CM^2}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}+p}(t_1-t)^q} \\ &= \frac{\tilde{M}}{t_0-t}\Phi_z(t) + \frac{\tilde{M}}{\kappa(t_0-t)^{1-2p}(t_1-t)^{1-2q}}\Phi_z(t) + \frac{CM^2}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}+p}(t_1-t)^q} \\ &\leq \frac{\tilde{M}}{t_0-t}\Phi_z(t) + \frac{2\tilde{M}^2}{\kappa(t_0-t)^{2-2p}(t_1-t)^{1-2q}} + \frac{CM^2}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}+p}(t_1-t)^q}. \end{aligned}$$

因为  $0 < t_0-t < t_1-t = 2T^*-t$ , 且  $0 < t < T^*$ , 所以  $t_1-t > T^*$ .

当  $\frac{1}{6} < p < \frac{1}{2}$ ,  $0 < q < \frac{1}{3}$  时, 因为  $0 \leq \tilde{M} < 1 < M = 8\pi$ , 所以

$$\begin{aligned} \partial_t \Phi_z(t) &\leq \frac{\tilde{M}}{t_0-t}\Phi_z(t) + \frac{CM^2}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}+p}(t_1-t)^q} \\ &\leq \frac{\tilde{M}}{t_0-t}\Phi_z(t) + \frac{CM^2}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}+p}(T^*)^q}. \end{aligned} \quad (3.6)$$

取  $0 < \alpha = \max\{\tilde{M}, l\} < 1$ , 其中  $q \geq 2-l-\alpha > 0$ . 由  $0 < t_0-t < t_1-t < t_1 = 2T^*$  和 (3.6) 知,

$$\partial_t((t_0-t)^\alpha \Phi_z(t)) \leq \frac{CM^2}{(t_0-t)^{\frac{3}{2}+p-\alpha}(T^*)^q} \leq \frac{CM^2}{(t_0-t)^l(T^*)^{2-l-\alpha}}.$$

再由 (3.4) 和  $0 < t_0 < t_1 = 2T^*$  知,

$$\begin{aligned} (t_0 - t)^\alpha \Phi_z(t) &\leq t_0^\alpha \Phi_z(0) + \int_0^t \frac{CM^2}{(t_0 - \tau)^l (T^*)^{2-l-\alpha}} d\tau \\ &\leq 2\tilde{M}t_0^{\alpha-1} + \frac{CM^2}{(T^*)^{2-l-\alpha}} (t_0^{1-l} - (t_0 - t)^{1-l}) \leq Ct_0^{\alpha-1}. \end{aligned}$$

因此, 类似  $M < 8\pi$  的证明, 令  $s = t_0 - t > 0$ , 则  $s^\alpha e^{s\Delta} n(t) \leq Ct_0^{\alpha-1}$ , 且

$$s^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta} n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \leq (s \|e^{s\Delta} n(t)\|_{L^\infty(\mathbb{R}^2)})^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta} n(t)\|_{L^1(\mathbb{R}^2)}^{\frac{3}{4}} \leq C \left(\frac{s}{t_0}\right)^{\frac{1}{4}(1-\alpha)}$$

假设  $T^* < \infty$ , 则对  $0 < t < T^*$ , 当  $t \rightarrow T^*$  时, 有

$$\sup_{s \in (0, k(T^* - t))} s^{\frac{1}{4}} \|e^{s\Delta} n(t)\|_{L^{\frac{4}{3}}(\mathbb{R}^2)} \leq \sup_{s \in (0, k(T^* - t))} C \left(\frac{s}{t_0}\right)^{\frac{1}{4}(1-\alpha)} \leq C \left(\frac{k(T^* - t)}{kT^* + (1-k)t}\right)^{\frac{1}{4}(1-\alpha)} \rightarrow 0,$$

这与引理 2.1 (4) 矛盾. 故假设不成立, 有  $T^* = \infty$ .

当  $0 < p \leq \frac{1}{6}$ ,  $\frac{1}{3} \leq q < \frac{1}{2}$  时,

$$\partial_t \Phi_z(t) \leq \frac{\tilde{M}}{t_0 - t} \Phi_z(t) + \frac{C}{(t_0 - t)^{2-2p}(t_1 - t)^{1-2q}} \leq \frac{\tilde{M}\Phi_z(t)}{t_0 - t} + \frac{C}{(t_0 - t)^{2-2p}(T^*)^{1-2q}}. \quad (3.7)$$

取  $0 < \beta = \max\{\tilde{M}, m\} < 1$ , 其中  $1 - 2q \geq 2 - m - \beta > 0$ . 由  $0 < t_0 - t < t_1 - t < t_1 = 2T^*$  和 (3.7) 知,

$$\partial_t ((t_0 - t)^\beta \Phi_z(t)) \leq \frac{C}{(t_0 - t)^{2-2p-\beta}(T^*)^{1-2q}} \leq \frac{C}{(t_0 - t)^m (T^*)^{2-m-\beta}},$$

再由 (3.4) 和  $0 < t_0 < t_1 = 2T^*$  知,

$$\begin{aligned} (t_0 - t)^\beta \Phi_z(t) &\leq t_0^\beta \Phi_z(0) + \int_0^t \frac{C}{(t_0 - \tau)^m (T^*)^{2-m-\beta}} d\tau \\ &\leq 2\tilde{M}t_0^{\beta-1} + \frac{C}{(T^*)^{2-m-\beta}} (t_0^{1-m} - (t_0 - t)^{1-m}) \leq Ct_0^{\beta-1}. \end{aligned}$$

因此, 类似  $\frac{1}{6} < p < \frac{1}{2}$ ,  $0 < q < \frac{1}{3}$  的证明, 有  $T^* = \infty$ . 证毕.

**注3.1.**  $p, q$  满足 (3.3). [15] 关于  $p, q$  的取法是  $\frac{1}{6} < p < \frac{1}{2}$ ,  $0 < q < \frac{1}{3}$  的一个特例. 当  $0 < p \leq \frac{1}{6}$ ,  $\frac{1}{3} \leq q < \frac{1}{2}$  时, 我们可以取  $p = \frac{1}{6}$ ,  $q = \frac{1}{3}$ ,  $m = \frac{11}{12}$ .

## 参考文献

- [1] Lieb, E. and Loss, M. (2001) Analysis: Vol. 14. 2nd Edition, American Mathematical Society, Providence, RI.
- [2] Patlak, C.S. (1953) Random Walk with Persistence and External Bias. *The Bulletin of Math-*

- ematical Biophysics*, **15**, 311-338. <https://doi.org/10.1007/BF02476407>
- [3] Keller, E.F. and Segel, L.A. (1970) Initiation of Slime Mold Aggregation Viewed as an Instability. *Journal of Theoretical Biology*, **26**, 399-415. [https://doi.org/10.1016/0022-5193\(70\)90092-5](https://doi.org/10.1016/0022-5193(70)90092-5)
- [4] Bellomo, N., Bellouquid, A., Tao, Y., *et al.* (2015) Toward a Mathematical Theory of Keller-Segel Models of Pattern Formation in Biological Tissues. *Mathematical Models and Methods in Applied Sciences*, **25**, 1663-1763. <https://doi.org/10.1142/S021820251550044X>
- [5] Biler, P. (2020) Singularities of Solutions to Chemotaxis Systems. De Gruyter, Berlin. <https://doi.org/10.1515/9783110599534>
- [6] Arumugam, G. and Tyagi, J. (2021) Keller-Segel Chemotaxis Models: A Review. *Acta Applicandae Mathematicae*, **171**, Article No. 6. <https://doi.org/10.1007/s10440-020-00374-2>
- [7] Horstmann, D. (2003) From 1970 Until Present: The Keller-Segel Model in Chemotaxis and Its Consequences. I. *Jahresbericht der Deutschen Mathematiker-Vereinigung*, **105**, 103-165.
- [8] Jäger, W. and Luckhaus, S. (1992) On Explosions of Solutions to a System of Partial Differential Equations Modelling Chemotaxis. *Transactions of the American Mathematical Society*, **329**, 819-824. <https://doi.org/10.1090/S0002-9947-1992-1046835-6>
- [9] Nagai, T. (1995) Blow-Up of Radially Symmetric Solutions to a Chemotaxis System. *Advances in Mathematical Sciences and Applications*, **5**, 581-601.
- [10] Dolbeault, J. and Perthame, B. (2004) Optimal Critical Mass in the Two Dimensional Keller-Segel Model in  $\mathbb{R}^2$ . *Comptes Rendus Mathematique*, **339**, 611-616. <https://doi.org/10.1016/j.crma.2004.08.011>
- [11] Blanchet, A., Dolbeault, J. and Perthame, B. (2006) Two-Dimensional Keller-Segel Model: Optimal Critical Mass and Qualitative Properties of the Solutions. *Electronic Journal of Differential Equations*, **2006**, 1-33.
- [12] Biler, P., Karch, G., Laurencot, P., *et al.* (2006) The  $8\pi$ -Problem for Radially Symmetric Solutions of a Chemotaxis Model in the Plane. *Mathematical Methods in the Applied Sciences*, **29**, 1563-1583. <https://doi.org/10.1002/mma.743>
- [13] Blanchet, A., Carrillo, J.A. and Masmoudi, N. (2008) Infinite Time Aggregation for the critical Patlak-Keller-Segel Model in  $\mathbb{R}^2$ . *Communications on Pure and Applied Mathematics*, **61**, 1449-1481. <https://doi.org/10.1002/cpa.20225>
- [14] Kozono, H. and Sugiyama, Y. (2008) Local Existence and Finite Time Blow-Up of Solutions in the 2-D Keller-Segel System. *Journal of Evolution Equations*, **8**, 353-378. <https://doi.org/10.1007/s00028-008-0375-6>
- [15] Wei, D. (2018) Global Well-Posedness and Blow-Up for the 2-D Patlak-Keller-Segel Equation. *Journal of Functional Analysis*, **274**, 388-401. <https://doi.org/10.1016/j.jfa.2017.10.019>