

Multi-Step Interval Iteration Methods for Nonlinear Equation

Xue Chu, Wang Xiao, Haijun Wang

School of Mathematics, China University of Mining and Technology, Xuzhou Jiangsu
Email: chuxue1975257293@qq.com

Received: Jul. 15th, 2020; accepted: Jul. 28th, 2020; published: Aug. 4th, 2020

Abstract

This paper first introduces the nonlinear equation and their related knowledge, then establishes two high order interval iterative methods for nonlinear equation and gives the relevant convergence proof. Finally, numerical examples are given to verify the effectiveness of the new interval iteration methods.

Keywords

Nonlinear Equation, Two-Step Interval Newton Method, Interval King Operator

求解非线性方程的多步区间迭代法

楚雪, 肖旺, 王海军

中国矿业大学数学学院, 江苏 徐州
Email: chuxue1975257293@qq.com

收稿日期: 2020年7月15日; 录用日期: 2020年7月28日; 发布日期: 2020年8月4日

摘要

本文首先介绍了非线性方程的相关知识, 然后建立了求解非线性方程的两种高阶区间迭代法, 并给出了相关的收敛性证明。最后通过数值算例验证新提出的区间迭代法的有效性。

关键词

非线性方程, 两步区间牛顿法, 区间King迭代法

Copyright © 2020 by author(s) and Hans Publishers Inc.

This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY 4.0).

<http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/>



Open Access

1. 引言

虽然非线性问题自古有之,但人类一开始对客观世界的认识不够细致,主要停留在宏观层面,用线性模型就足以解决。进入 20 世纪,随着科学技术的飞速发展,人类对客观事物的认识逐渐由宏观层面向微观层面迈进,人们在物理、化学等很多学科中逐渐发现了非线性关系问题。到 20 世纪六七十年代,随着非线性理论不断涌现,非线性科学彻底诞生了,它贯穿了自然科学、社会科学、工程学等领域中几乎每一门学科,被誉为 20 世纪继量子力学的又一次革命。在工程、经济等领域中出现的很多问题都可以转化为非线性方程来求解。如机器人学习中的几何设计问题[1],三自由度并联机构正解问题[2],化学工程中的分子模型问题[3],动力学中的平衡问题[4],经济管理中的非线性规划问题[5],材料力学中的弹塑性问题[6],计算机制图中求解几个平面交点的问题[7],等式约束优化中寻求可行初始点的问题[8]等。

对于非线性方程

$$f(x) = 0 \quad (1)$$

其中 $f: D \subset R \rightarrow R$ 。1966 年美国计算数学家 Moore 首次提出求解非线性方程的区间牛顿法[9][10][11]。区间牛顿法在古典的点牛顿迭代法的基础之上,引进区间变量,构造了点牛顿迭代法的区间变形,得到了区间牛顿法,对于任取 $x^{(0)} \in [x]^{(0)} \subseteq D$:

$$N([x]^{(k)}) = x^{(k)} - f(x^{(k)}) / F'([x]^{(k)}), x^{(k)} = m([x]^{(k)}) \quad (2)$$

$$[x]^{(k+1)} = N([x]^{(k)}) \cap [x]^{(k)}, k = 0, 1, 2, \dots \quad (3)$$

其中 $m([x]^{(k)})$ 表示区间 $[x]^{(k)}$ 的中点。利用区间牛顿法,每次迭代都产生了解的界限,从而不仅取得了解的近似,亦得到了解的误差,且该迭代法还是二阶收敛的。Ostrowski [12] 等人在 Moore 的区间牛顿法的基础上提出了一种切合实际的改进,后来人们称之为区间 Ostrowski 迭代法[12]。由于区间迭代法的计算效率还是远远低于点迭代法,因此寻求计算效率高的区间迭代法一直是区间数学的重要研究课题之一。

引理 1 [10]: 对于单变量实有理函数 $f: D \subset R \rightarrow R$, 区间牛顿算子(2)具有如下性质:

- (1) 若 x^* 是 f 的零点且 $x^* \in [x]$, 则 $x^* \in N([x])$;
- (2) 若 $[x] \cap N([x]) = \emptyset$, 则函数 f 在区间 $[x]$ 上必无零点存在;
- (3) 若 $N([x]) \subseteq [x], [x] \subseteq D$ 成立, 则函数 f 在区间 $[x]$ 上必有零点存在。

引理 2 [11]: 对于单变量实有理函数 $f(x)$, F, F' 分别为 f, f' 的有理扩展, 函数 f 在区间 $[x]^{(0)}$ 内存在一单根 x^* 且 $0 \notin F'([x]^{(0)})$, 则由区间牛顿法所产生的区间序列 $\{[x]^{(k)}\}_{k \in N}$ 二阶收敛于 x^* , 即存在实数 $K > 0$ 使得

$$w([x]^{(k+1)}) \leq K \left(w([x]^{(k)}) \right)^2.$$

引理 3 [11]: 对于区间序列 $\{[x]^{(k)}\}_{k \in N}$, 存在实数 $x \in [x]^{(k)}, k = 0, 1, \dots$ 。现定义区间序列 $\{[y]^{(k)}\}_{k \in N}$ 为:

$$[y]^{(0)} = [x]^{(0)}, [y]^{(k+1)} = [x]^{(k+1)} \cap [y]^{(k)}, k = 0, 1, 2, \dots$$

则区间序列 $\{[y]^{(k)}\}_{k \in \mathbb{N}}$ 是极限为 $[y]$ 的嵌套区间序列且对任意 $k \in \mathbb{N}$ 有 $x \in [y] \subseteq [y]^{(k)}$ 。

引理 4 [9]: 设 $F'(x)$ 为 Lipschitz 区间函数, $x^* \in [x]$ 为非线性方程的实根, 则存在常数 $c \in (0,1)$ 使得

$$F'(x) \subseteq f'(x^*) + cw([x]) \cdot [-1,1],$$

因此, 存在常数 $K > 0$ 使得

$$w\left(\frac{1}{F'([x])}\right) \leq Kw([x]).$$

2. 求解非线性方程的多步区间迭代

本节我们将基于点迭代的两步牛顿法[13]和 King 迭代法[14]建立基于区间迭代的多步迭代法。首先我们建立求解非线性方程(1)的两步区间牛顿法, 对于点迭代的两步牛顿法

$$\begin{cases} y_n = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \\ x_{n+1} = y_n - \frac{f(y_n)}{f'(x_n)}, \end{cases}$$

为了获取包含解, 根据区间牛顿法的思想构造如下两步区间牛顿法

$$[x]^{(k+1)} = [x]^{(k)} \cap T([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) \quad (4)$$

这里

$$T([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) = m([y]^{(k)}) - \frac{f(m([y]^{(k)}))}{F'([x]^{(k)})},$$

$$[y]^{(k)} = [x]^{(k)} \cap N([x]^{(k)}),$$

$$N([x]^{(k)}) = m([x]^{(k)}) - \frac{f(m([x]^{(k)}))}{F'([x]^{(k)})}.$$

进一步, 基于文[14]提出的 King 迭代法

$$\begin{cases} y_n = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \\ x_{n+1} = y_n - \frac{f(x_n) + \gamma f(y_n)}{f(x_n) + \beta f(y_n)} \cdot \frac{f(y_n)}{f'(x_n)}, \end{cases}$$

这里取 $\gamma = -\frac{1}{2}, \beta = -\frac{5}{2}$ 。

对 King 迭代法进行区间扩展, 可得如下区间 King 迭代法

$$[x]^{(k+1)} = [x]^{(k)} \cap H([x]^{(k)}, [y]^{(k)}), \quad (5)$$

这里

$$H([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) = m([y]^{(k)}) - \lambda^{(k)} \frac{f(m([y]^{(k)}))}{F'([x]^{(k)})},$$

$$[y]^{(k)} = [x]^{(k)} \cap N([x]^{(k)}),$$

$$N([x]^{(k)}) = m([x]^{(k)}) - \lambda^{(k)} \frac{f(m([x]^{(k)}))}{F'([x]^{(k)})},$$

$$\lambda^{(k)} = \frac{f(m([x]^{(k)})) - \frac{1}{2}f(m([y]^{(k)}))}{f(m([x]^{(k)})) - \frac{5}{2}f(m([y]^{(k)}))}.$$

3. 收敛性分析

定理 1. 设函数 $f: R \rightarrow R$ 在区间 $[x]^{(0)}$ 内连续可微, $[x]^{(k)}, k=0,1,2,\dots$ 是由两步区间牛顿法(4)得到的, 且 $0 \notin F'([x]^{(k)}), k=0,1,\dots$ 。如果 $[x]^{(0)}$ 中包含有非线性方程(1)的一个实根 x^* , 则所有区间 $[x]^{(k)}, k=0,1,2,\dots$ 均包含实根 x^* , $\{[x]^{(k)}\}_{k \in \mathbb{N}}$ 是一个极限为 $[y]$ 的嵌套区间序列且 $x^* \in [y]$ 。

证明. 因为 $x^* \in [x]^{(0)}$, 由引理 1 可知 $x^* \in N([x]^{(0)}) \cap [x]^{(0)} = [y]^{(0)}$ 。应用泰勒中值定理, 存在 $\xi \in [y]^{(0)} \subseteq [x]^{(0)}$ (ξ 介于 x^* 与 $m([y]^{(0)})$ 之间), 使得

$$f(x^*) - f(m([y]^{(0)})) = f'(\xi)(x^* - m([y]^{(0)})) = -f(m([y]^{(0)})),$$

则

$$x^* = m([y]^{(0)}) - \frac{f(m([y]^{(0)}))}{f'(\xi)} \in m([y]^{(0)}) - \frac{f(m([y]^{(0)}))}{F'([x]^{(0)})} = T([x]^{(0)}, [y]^{(0)}),$$

故

$$x^* \in T([x]^{(0)}, [y]^{(0)}) \cap [x]^{(0)} = [x]^{(1)}.$$

同理, 当 $x^* \in [x]^{(k)}$ 时, 有 $x^* \in [x]^{(k+1)}$ 。综上, 由数学归纳法可知 $x^* \in [x]^{(k)}, k=1,2,\dots$ 由引理 3 可知, 两步区间牛顿法(4)所得的区间序列是极限为 $[y]$ 的嵌套区间序列且 $x^* \in [y]$ 。

两步区间牛顿法的最大优点是: 在计算的过程中能判断某区间是否含有方程的解, 如果该区间内不含有方程的解, 可以换一个区间再进行迭代, 而无需重复无用的迭代。另一个优点是: 该算法给出了某一区间内解存在唯一性的充分条件。

定理 2. 设函数 $f: R \rightarrow R$ 在区间 $[x]^{(0)}$ 内连续可微, $[x]^{(k)}, k=0,1,2,\dots$ 是由两步区间牛顿法(4)得到的, 且 $0 \notin F'([x]^{(k)}), k=0,1,\dots$

(1) 如果 $T([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) \subset [x]^{(k)}$, 则区间 $[x]^{(k)}$ 内有且仅有非线性方程(1)的一个解。

(2) 如果 $[x]^{(k)} \cap T([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) = \emptyset$, 则区间 $[x]^{(k)}$ 内不含有非线性方程(1)的任何解。

证明. (1) 由于 $0 \notin F'([x]^{(k)})$, 则对任意 $x \in [x]^{(k)}$ 有 $f'(x) \neq 0$, 故函数 $f(x)$ 在区间 $[x]^{(k)}$ 内单调, 所以区间 $[x]^{(k)}$ 最多含有方程的一个解。下面证明解的存在性。

设函数

$$p(y) = y - f(y) / l(y, m([y]^{(k)})), y \in [x]^{(k)}$$

其中

$$l(y, m([y]^{(k)})) = \begin{cases} \frac{f(y) - f(m([y]^{(k)}))}{y - m([y]^{(k)})}, & y \neq m([y]^{(k)}) \\ f'(m([y]^{(k)})), & y = m([y]^{(k)}) \end{cases}$$

即

$$p(y) = \begin{cases} m([y]^{(k)}) - \frac{y - m([y]^{(k)})}{f(y) - f(m([y]^{(k)}))} \cdot f(m([y]^{(k)})), & y \neq m([y]^{(k)}) \\ m([y]^{(k)}) - \frac{f(m([y]^{(k)}))}{f'(m([y]^{(k)}))}, & y = m([y]^{(k)}) \end{cases}$$

由泰勒中值定理可知, 存在 $\xi \in [x]^{(k)}$ 使得

$$f(y) - f(m([y]^{(k)})) = f'(\xi)(y - m([y]^{(k)})),$$

则

$$p(y) = \begin{cases} m([y]^{(k)}) - \frac{f(m([y]^{(k)}))}{f'(\xi)}, & y \neq m([y]^{(k)}) \\ m([y]^{(k)}) - \frac{f(m([y]^{(k)}))}{f'(m([y]^{(k)}))}, & y = m([y]^{(k)}) \end{cases}$$

故

$$p(y) \in T([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) \subset [x]^{(k)}$$

即 $p(y)$ 是将 $[x]^{(k)}$ 映射到自身的连续映射, 又区间 $[x]^{(k)}$ 为有界闭凸集, 依据 Brower 不动点定理, 存在 $x^* \in [x]^{(k)}$ 使得 $p(x^*) = x^*$, 从而有 $f(x^*) / l(x^*, m([y]^{(k)})) = 0$, 因为 $0 \notin F'([x]^{(k)})$, 所以有 $f(x^*) = 0$, 因此非线性方程(1)在区间 $[x]^{(k)}$ 中有且仅有唯一解。

(2) 设 x^* 是非线性方程(1)的一个解且 $x^* \in [x]^{(k)}$, 则 $x^* \in T([x]^{(k)}, [y]^{(k)})$, 故 $x^* \in [x]^{(k)} \cap T([x]^{(k)}, [y]^{(k)})$ 与条件相矛盾, 所以定理得证。

定理 3. 假设函数 $f: R \rightarrow R$ 在区间 $[x]^{(0)}$ 内连续可微, $0 \notin F'([x]^{(0)})$ 且非线性方程(1)在 $[x]^{(0)}$ 中有唯一单根 x^* 。由两步区间牛顿法得到序列 $[x]^{(k)}, k = 0, 1, 2, \dots$, 如果 $T([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) \subset [x]^{(k)}$, 则 $\{[x]^{(k)}\}_{k \in N}$ 至少是三阶收敛的, 即存在常数 $K > 0$ 使得

$$w([x]^{(k+1)}) \leq K \left(w([x]^{(k)}) \right)^3.$$

证明. 由中值定理可知, 存在 $\xi \in [y]^{(k)}$ (ξ 介于 x^* 与 $m([y]^{(k)})$ 之间), 使得

$$f\left(m([y]^{(k)})\right) = f'(\xi)\left(m([y]^{(k)}) - x^*\right),$$

则

$$\begin{aligned} w([x]^{(k+1)}) &\leq w\left(T([x]^{(k)}, [y]^{(k)})\right) \leq \left|f\left(m([y]^{(k)})\right)\right| \cdot w\left(\frac{1}{F'([x]^{(k)})}\right) \\ &\leq |f'(\xi)| \cdot \left|m([y]^{(k)}) - x^*\right| \cdot w\left(\frac{1}{F'([x]^{(k)})}\right). \end{aligned}$$

又因为 $[y]^{(k)} = [x]^{(k)} \cap N([x]^{(k)})$, 由引理 2 可知, 存在 $K_1 > 0$ 使得

$$\left|m([y]^{(k)}) - x^*\right| \leq w([y]^{(k)}) \leq K_1 \left(w([x]^{(k)})\right)^2.$$

由引理 4 可知, 存在 $K_2 > 0$ 使得

$$w\left(\frac{1}{F'([x]^{(k)})}\right) \leq K_2 w([x]^{(k)})$$

因为 $f'(x)$ 在区间 $[y]^{(k)}$ 上连续, 则存在 $K_3 > 0$, 使得 $|f'(\xi)| \leq K_3$ 。

综上

$$w([x]^{(k+1)}) \leq K_1 K_2 K_3 \left(w([x]^{(k)})\right)^3 = K \left(w([x]^{(k)})\right)^3,$$

这里 $K = K_1 K_2 K_3$, 定理得证。

注 1. 区间 King 迭代法的收敛情况与定理(1)、定理(2)类似, 这里不再重复, 下面只给出区间 King 迭代法的收敛速度。

定理 4. 假设函数 $f: R \rightarrow R$ 在区间 $[x]^{(0)}$ 内连续可微, $0 \notin F'([x]^{(0)})$ 且非线性方程(1)在区间 $[x]^{(0)}$ 中有唯一单根。由区间 King 迭代法(5)得到序列 $[x]^{(k)}, k = 0, 1, 2, \dots$, 如果 $H([x]^{(k)}, [y]^{(k)}) \subset [x]^{(k)}$, 则 $\{[x]^{(k)}\}_{k \in N}$ 至少三阶收敛, 即存在常数 $K > 0$ 使得

$$w([x]^{(k+1)}) \leq K \left(w([x]^{(k)}) \right)^3.$$

证明. 由中值定理可知, 存在 $\xi \in [y]^{(k)}$ (ξ 介于 x^* 与 $m[y]^{(k)}$ 之间), 使得

$$f\left(m\left([y]^{(k)}\right)\right)=f'(\xi)\left(m\left([y]^{(k)}\right)-x^*\right),$$

则

$$\begin{aligned} w\left([x]^{(k+1)}\right) &\leq w\left(H\left([x]^{(k)},[y]^{(k)}\right)\right) \leq\left|\lambda^{(k)}\right| \cdot\left|f\left(m\left([y]^{(k)}\right)\right)\right| \cdot w\left(\frac{1}{F'\left([x]^{(k)}\right)}\right) \\ &\leq\left|\lambda^{(k)}\right| \cdot\left|f'(\xi)\right| \cdot\left|m\left([y]^{(k)}\right)-x^*\right| \cdot w\left(\frac{1}{F'\left([x]^{(k)}\right)}\right). \end{aligned}$$

因为

$$\lim _{k \rightarrow \infty} \lambda^{(k)}=\lim _{k \rightarrow \infty} \frac{f\left(m\left([x]^{(k)}\right)\right)-\frac{1}{2} f\left(m\left([y]^{(k)}\right)\right)}{f\left(m\left([x]^{(k)}\right)\right)-\frac{5}{2} f\left(m\left([y]^{(k)}\right)\right)}=-\frac{1}{4},$$

则存在 $K_1 > 0$ 使得

$$\left|\lambda^{(k)}\right| < K_1.$$

由引理 2 可知, 存在 $K_2 > 0$ 使得

$$\left|m\left([y]^{(k)}\right)-x^*\right| \leq w\left([y]^{(k)}\right) \leq K_2\left(w\left([x]^{(k)}\right)\right)^2,$$

由引理 4 可知, 存在 $K_3 > 0$ 使得

$$w\left(\frac{1}{F'\left([x]^{(k)}\right)}\right) \leq K_3 w\left([x]^{(k)}\right).$$

因为 $f'(x)$ 在区间 $[y]^{(k)}$ 上连续, 则存在 $K_4 > 0$, 使得 $\left|f'(\xi)\right| \leq K_4$ 。

由上式可以得出

$$\begin{aligned} w\left([x]^{(k+1)}\right) &\leq K_1 K_4 K_2\left(w\left([x]^{(k)}\right)\right)^2 K_3 w\left([x]^{(k)}\right) \\ &= K_1 K_2 K_3 K_4\left(w\left([x]^{(k)}\right)\right)^3 \\ &= K\left(w\left([x]^{(k)}\right)\right)^3, \end{aligned}$$

这里 $K = K_1 K_2 K_3 K_4 > 0$, 故定理得证。

4. 数值算例

本节通过数值算例对两步区间牛顿法, 区间 King 迭代法, 区间牛顿法[10], 区间 Ostrowski 迭代法[12]的数值效果进行对比。虽然文献[12]证明区间 Ostrowski 迭代法为四阶收敛的, 但其证明过程存在错误, 实质上是三阶收敛。为了区分这些迭代法, 下面用不同方法的简称来表示:

TWOSN: 两步区间牛顿法

KING: 区间 King 迭代法

NEWT: 区间牛顿法

OSTRO: 区间 Ostrowski 迭代法

$$[x]^{(k+1)} = [x]^{(k)} \cap \left\{ m([y]^{(k)}) - \frac{f(m([x]^{(k)}))}{\{f(m([x]^{(k)})) - 2f(m([y]^{(k)}))\} F'([x]^{(k)})} f(m([y]^{(k)})) \right\},$$

$$[y]^{(k)} = [x]^{(k)} \cap \left\{ m([x]^{(k)}) - \frac{f(m([x]^{(k)}))}{F'([x]^{(k)})} \right\}.$$

为了方便起见, “Method” 表示上面所示的区间迭代法, “Iter” 表示各区间迭代法的迭代次数, “[x]” 表示迭代计算结束时的区间, “Error” 表示迭代误差(即通过 $\text{Error} = |m([x]) - x^*|$ 进行计算), “Time” 表示计算时间(单位为秒)。现对上面所示的几种区间迭代法的数值效果进行比较, 使用区间工具箱 INTLAB-V6 [15] 在计算机(Intel i5, 1.8GHz/8GB, MATLAB 2008a)上进行计算。

例 1 设 $f(x) = x(x^9 - 1) - 1$, 非线性方程 $f(x) = 0$ 在区间 $D = [1, 1.5]$ 内的解为 $x^* = 1.0757660660868371$ 。数值结果见表 1:

Table 1. Numerical results for example 1

表 1. 例 1 的数值结果

Method	Iter	[x]	Error	Time
TWOSN	4	[1.07576606608683, 1.07576606608684]	2.2204e-16	0.090774
KING	4	[1.07576606608683, 1.07576606608684]	2.2204e-16	0.010043
OSTRO	4	[1.07576606608683, 1.07576606608684]	2.2204e-16	0.008289
NEWT	6	[1.07576606608683, 1.07576606608684]	2.2204e-16	0.009815

例 2 设 $f(x) = x^2 - e^x - 3x + 2$, 非线性方程 $f(x) = 0$ 在区间 $[0, 1]$ 内的解为 $x^* = 0.2575302854398607$ 。数值结果见表 2:

Table 2. Numerical results for example 2

表 2. 例 2 的数值结果

Method	Iter	[x]	Error	Time
TWOSN	3	[0.25753028543986, 0.25753028543987]	5.5511e-17	0.004185
KING	3	[0.25753028543986, 0.25753028543987]	5.5511e-17	0.003140
OSTRO	3	[0.25753028543986, 0.25753028543987]	5.5511e-17	0.003307
NEWT	6	[0.25753028543986, 0.25753028543987]	5.5511e-17	0.005395

例 3 设 $f(x) = e^{-x} - \cos x$ ，非线性方程 $f(x) = 0$ 在区间 $[1, 2]$ 内的解为 $x^* = 1.2926957193733902$ 。数值结果见表 3:

Table 3. Numerical results for example 3

表 3. 例 3 的数值结果

Method	Iter	$[x]$	Error	Time
TWOSN	3	[1.29269571937339, 1.29269571937340]	2.2204e-16	0.031202
KING	3	[1.29269571937339, 1.29269571937340]	2.2204e-16	0.004042
OSTRO	3	[1.29269571937339, 1.29269571937340]	2.2204e-16	0.004471
NEWT	5	[1.29269571937339, 1.29269571937340]	2.2204e-16	0.008458

例 4 设 $f(x) = x^2 \left(\frac{1}{3}x^2 + \sqrt{2} \sin x \right) - \frac{\sqrt{3}}{19}$ ，非线性方程 $f(x) = 0$ 在区间 $[0.1, 0.9]$ 内的解为 $x^* = 0.3923795071363982$ 。数值结果见表 4:

Table 4. Numerical results for example 4

表 4. 例 4 的数值结果

Method	Iter	$[x]$	Error	Time
TWOSN	4	[0.39237950713639, 0.39237950713640]	5.5511e-17	0.021568
KING	4	[0.39237950713639, 0.39237950713640]	5.5511e-17	0.008766
OSTRO	4	[0.39237950713639, 0.39237950713640]	5.5511e-17	0.008088
NEWT	6	[0.39237950713639, 0.39237950713640]	5.5511e-17	0.011751

例 5 设 $f(x) = 2xe^{-5} + 1 - 2e^{-5x}$ ，非线性方程 $f(x) = 0$ 在区间 $[0, 1]$ 内的解为 $x^* = 0.1382571550568241$ 。数值结果见表 5:

Table 5. Numerical results for example 5

表 5. 例 5 的数值结果

Method	Iter	$[x]$	Error	Time
TWOSN	4	[0.13825715505682, 0.13825715505683]	2.7755e-17	0.005096
KING	4	[0.13825715505682, 0.13825715505683]	2.7755e-17	0.005680
OSTRO	4	[0.13825715505682, 0.13825715505683]	2.7755e-17	0.006312
NEWT	6	[0.13825715505682, 0.13825715505683]	2.7755e-17	0.007132

从表 1~5，可以看出，新提出的两种区间迭代法在计算效率上比区间牛顿法有所提高，计算效果最好的是区间 King 迭代法。

5. 总结

本论文提出了两种求解非线性方程的区间迭代法, 分别对这两种方法进行收敛性分析, 最后选取五个数值算例对这些方法进行比较。数值结果表明新提出的区间迭代法可能比现有的区间迭代法更有效, 这为科学与工程应用提供了一种新的选择。

基金项目

本文工作由江苏省自然科学基金(BK20151139)支持。

参考文献

- [1] Tsai, L.W. and Morgan, A.P. (1985) Solving the Kinematics of the Most General Six- and Five-Degree-of-Freedom Manipulators by Continuation Methods. *Journal of Mechanical Design*, **107**, 189-200. <https://doi.org/10.1115/1.3258708>
- [2] 陈航. 三自由度并联机构正解及试验平台控制方法研究[D]: [硕士学位论文]. 武汉: 华中科技大学, 2005.
- [3] Gau, C.Y. and Stadtherr, M.A. (2002) New Interval Methodologies for Reliable Chemical Process Modeling. *Computers and Chemical Engineering*, **26**, 827-840. [https://doi.org/10.1016/S0098-1354\(02\)00005-4](https://doi.org/10.1016/S0098-1354(02)00005-4)
- [4] Meintjes, K. and Morgan, A.P. (1987) A Methodology for Solving Chemical Equilibrium Systems. *Applied Mathematics and Computation*, **22**, 333-361. [https://doi.org/10.1016/0096-3003\(87\)90076-2](https://doi.org/10.1016/0096-3003(87)90076-2)
- [5] 杨圻, 陈展辉. 中国宏观外债适度规模研究[J]. 数量经济技术经济研究, 2001(11): 20.
- [6] 胡志强, 陈健云, 陈万吉, 林皋, 李学文. 弹塑性接触问题的非光滑非线性方程组方法[J]. 计算力学学报, 2003, 20(6): 684-690.
- [7] Wang, H.J. and Cao, D.X. (2009) Interval Expansion Method for Nonlinear Equation in Several Variables. *Applied Mathematics and Computation*, **212**, 153-161. <https://doi.org/10.1016/j.amc.2009.02.008>
- [8] Ortega, J.M. and Rheinboldt, W.C. (1970) Iterative Solution of Nonlinear Equations in Several Variables. Volume 30, SIAM, Philadelphia.
- [9] Moore, R.E. (1966) Interval Analysis. Volume 4, Prentice-Hall, Englewood Cliffs.
- [10] 王德人, 张连生, 邓乃扬. 非线性方程的区间算法[M]. 上海: 上海科学技术出版社, 1987.
- [11] Moore, R.E., Kearfott, R.B. and Cloud, M.J. (2009) Introduction to Interval Analysis. SIAM, Philadelphia. <https://doi.org/10.1137/1.9780898717716>
- [12] Bakhtiari, P., Lotfi, T., Mahdiani, K. and Soleymani, F. (2013) Interval Ostrowski-Type Methods with Guaranteed Convergence. *Annali dell'Universita' di Ferrara*, **59**, 221-234. <https://doi.org/10.1007/s11565-012-0174-4>
- [13] Amat, S., Busquier, S. and Plaza, S. (2004) Review of Some Iterative Root-Finding Methods from a Dynamical Point of View. *Scientia*, **10**, 3-35.
- [14] King, R.F. (1973) A Family of Fourth Order Methods for Nonlinear Equations. *SIAM Journal on Numerical Analysis*, **10**, 876-879. <https://doi.org/10.1137/0710072>
- [15] Rump, S.M. (1999) INTLAB-Interval Laboratory. Springer, Berlin. https://doi.org/10.1007/978-94-017-1247-7_7